doi: 10.15940/j.cnki.0001-5245.2020.03.007

图像移位堆叠方法用于暗天然卫星的天体 测量*

李灿伟^{1,2} 彭青玉^{1,2†}

(1 暨南大学计算机科学系 广州 510632)(2 暨南大学中法天体测量、动力学与空间科学联合实验室 广州 510632)

摘要 暗弱天然卫星与主带小行星相比,具有亮度低、速度变化快的特点.在观测这类 天体时,不能简单地延长曝光时间来提高其信噪比.尝试观测多幅短曝光的CCD (chargecoupled device)图像,采用移位堆叠(shift-and-add)方法,希望提高目标成像的信噪比, 获得暗弱天然卫星的精确测量结果.使用2018年4月9—12日夜间,中国科学院云南天文 台1 m望远镜(1 m望远镜)拍摄的木星5颗暗卫星的229幅CCD图像,实施了移位堆叠试验. 为了验证结果的正确性,与相近日期中国科学院云南天文台2.4 m望远镜(2.4 m望远镜)观 测的相同木卫图像的测量结果进行了比较和分析.位置归算采用了JPL (Jet Propulsion Laboratory)历表.结果表明,对CCD图像使用移位堆叠方法,通过叠加约10幅曝光时 间100 s的图像,1 m望远镜能观测暗至19等星的不规则天然卫星,而且测量的准确度 与2.4 m望远镜的测量结果有良好的一致性.

关键词 天体测量学, 仪器, 望远镜, 技术: 图像处理, 方法: 观测, 方法: 数据分析 中图分类号: P129; 文献标识码: A

1 引言

太阳系内大行星的天然卫星分为规则卫星和不规则卫星两类.规则卫星大多以顺行 轨道环绕着行星运动,它们有较小的轨道倾角和偏心率,通常认为它们是原生卫星.不 规则卫星大多以逆行轨道环绕着行星运动,它们有较远的距离、较大倾角、偏心率和较 低的亮度. Clark等人从Cassini成像分光中发现,土星的不规则卫星Phoebe的表面可能 被来自太阳系外的物质覆盖^[1]; Grav等人发现木星的Himalia卫星群的表面与C-Type小 行星类似^[2].这些研究表明这类不规则卫星可能是在太阳系形成早期被捕获的^[3].因此, 对暗弱天然卫星的观测在研究太阳系的形成、演化中有着重要作用.

对暗弱运动目标的观测与恒星观测有较大不同:观测时,曝光时间如果过长,目标成像会拖成长条;曝光时间如果不足,目标成像信噪比会过低.

[†]tpengqy@jnu.edu.cn

²⁰¹⁹⁻¹²⁻⁰²收到原稿, 2020-01-20收到修改稿

^{*}国家自然科学基金项目(11873026、11273014、11703008)、中国科学院天文联合基金项目(U1431227)资助

对暗弱运动目标的观测,在国际上一直备受关注. Tyson等人在1992年提出了图 像移位堆叠(shift-and-add)方法^[4],并且Cochran等人使用该方法在探测海王星以外暗 弱天体的工作中取得了成功^[5]. 在随后的20多年中,该方法在探测MBA (main-belt asteroid)、NEO (near-earth object)和KBO (Kuiper belt object)等暗弱运动天体的工作中得到了广泛应用^[6-8]. Heinze等人于2015年对该方法在不同情境下的应用进行了分 析,通过处理某日夜间的观测资料,发现了156颗未知行星^[9]. 王斌等人从原理上详细分 析了图像移位堆叠方法对目标信噪比的影响,同时试验验证了该方法的可行性^[10-11]. 显然,该方法在观测以太阳为中心的暗弱运动目标时,有着极大的优势.

由于天然卫星以行星为中心运动,所以它们的运动状况与MBA、NEO和KBO相比, 具有更大的速度变化.到目前为止,还没有人将图像移位堆叠方法应用于暗弱天然卫星 的观测.

本文介绍了图像移位堆叠方法观测暗弱天然卫星的方法、步骤及结果分析. 第2部 分介绍了天然卫星观测及图像移位堆叠方法, 第3部分是试验及归算过程, 第4部分是结 果与分析, 第5部分是总结和展望.

2 天然卫星观测及图像移位堆叠

2.1 观测方式

通常,为了观测暗弱目标,必须有足够的曝光时间来获得较高信噪比.由于天然卫星 距离主行星较近,在计算最长有效曝光时间时,不能像观测MBA、NEO和KBO时,仅考 虑目标的直线位移,还需要考虑目标曲线运动的影响.我们采用边观测边分析的方法,来 获得曝光时间较长且不影响后续测量的图像.

对于同一目标,在保持望远镜指向不变的前提下,拍摄多幅上述图像.每幅图像的曝 光时间相同.

2.2 恒星星像对齐

虽然望远镜保持指向不变,但在拍摄到的多幅相邻图像中,仍然会产生小幅度的抖动.在堆叠之前要将这种抖动偏差去除.具体方法是:对目标以外的恒星进行定心,并根据不同图像中相同恒星的定心结果,求解6常数转换关系^[12]:

$$\begin{cases} x' = ax + by + c \\ y' = dx + ey + f \end{cases},$$
(1)

其中(*x*, *y*)是待转图恒星像素坐标, (*x'*, *y'*)是与(*x*, *y*)对应的基准图的坐标, *a*、*b*、*c*、*d*、 *e*、*f*是待解出的6常数.选定一幅基准图像(例如每一次堆叠使用图像的中间一幅), 根 据(1)式求解的参数, 使用双线性内插将待转移的图像转换至基准图像.

2.3 目标星像移位

由于天然卫星是运动的,在进行图像移位堆叠之前,要根据目标的运动速度,将目标 移动至同一位置(即基准图像).

在JPL (Jet Propulsion Laboratory)历表中可以查得天然卫星在赤经、赤纬方向速

度变化情况.我们从不同天然卫星系统中分别选取一颗天然卫星作为代表,在图1中绘制了它们从2018年4月9日零时(UTC)起,每隔1 h采集一次数据,5 h内的速度变化情况.图中RA表示赤经方向,DEC表示赤纬方向,JVI是木卫六Himalia,SIX是土卫九Phoebe,UXVII是天卫十七Sycorax,NII是海卫二Nereid.计算得出,在1 h内,赤经方向速度变化最大的是JVI,变化率是0.103"·h⁻¹,赤纬方向速度变化最大的是SIX,变化率是0.018"·h⁻¹.



Fig. 1 Typical satellite velocity changes of different natural satellite systems

相隔时间不大的情况下,可以认为天然卫星是匀变速运动,目标在赤经、赤纬方向上移动的距离分别为:

$$\begin{cases} \Delta \alpha \cos \delta = \frac{(V_{\alpha 1} + V_{\alpha 2})}{2} \times \Delta t \\ \Delta \delta = \frac{(V_{\delta 1} + V_{\delta 2})}{2} \times \Delta t \end{cases}, \tag{2}$$

其中 $\Delta \alpha$ 是赤经方向距离, δ 是赤纬坐标, $\Delta \delta$ 是赤纬方向距离, $V_{\alpha 1}$ 和 $V_{\delta 1}$ 分别是基准图像中赤经、赤纬方向速度, $V_{\alpha 2}$ 和 $V_{\delta 2}$ 分别是待转移图像中赤经、赤纬方向速度, Δt 是拍摄的时间间隔.

如果需要大量图像移位堆叠,可以用函数拟合速度变化曲线,用积分求出更精确的 位移量.

然后,选取目标周围1′--2′范围内的4--5颗参考亮星,求解出赤经、赤纬方向距离与像 素距离的6常数转换关系:

$$\begin{cases} \Delta x = a\Delta\alpha\cos\delta + b\Delta\delta + c\\ \Delta y = d\Delta\alpha\cos\delta + e\Delta\delta + f \end{cases},$$
(3)

其中 Δx 是参考星x方向的距离, Δy 是参考星y方向上的距离.根据求解参数, 得出目标在 图像中x、y方向的位移量.根据像素位移量,使用双线性内插对图像进行平移,使目标 对齐(在观测前,通过成像拖尾,我们保证图像水平轴与赤纬圈有良好的重合,此外,用来 堆叠的图像数量不超过10幅).

2.4 图像的堆叠

得到多幅目标对齐的图像后,首先将因图像移动导致像素缺失的边缘裁剪掉(所有 图像保持一致性),然后把所有的图像堆积起来,每一个像素位置(*x*, *y*)处构成了一个像 素数组,取其中值作为该位置的灰度值,以此类推求出所有像素点的灰度值,最后得到一 幅输出图像.输出图像中,恒星会模糊成长条状,暗弱的目标会呈现一个高斯分布的圆形 亮斑.图2中给出了不同天然卫星堆叠前后的对比,图中JVIII是木卫八Pasiphae、JIX是 木卫九Sinope、JXI是木卫十一Carme.

3 试验及归算过程

3.1 观测资料

本文试验使用的CCD (charge-coupled device)图像是2018年4月9—12日夜间用中国科学院云南天文台1 m望远镜(1 m望远镜)观测获得的(I滤光片).对比试验采用的CCD图像是2018年4月9日、10日、13日夜间中国科学院云南天文台2.4 m望远镜(2.4 m望远镜)观测获得的(I滤光片).1 m和2.4 m望远镜及使用的CCD探测器参数见表1.

使用1 m望远镜经过连续4个晚上观测JVI、JVII (木卫七Elara)、JVIII、JIX、JXI (从历表中可以查得, JX (木卫十Lysithea)的亮度低于JXI, 观测是按照亮度递减观测进 行的, 故跳过JX), 共获得229幅图像, 不同目标获得的图像数量及曝光时间见表2. 使

用2.4 m望远镜经过3个晚上观测相同目标, 共获得130幅图像, 不同目标获得的图像数量 及曝光时间见表3.



图 2 JVIII、JIX、JXI堆叠前(上),后(下)图像.JVIII堆叠前后均明显可见;JIX堆叠前模糊可见,堆叠后明显可见; JXI堆叠前不可见, 堆叠后明显可见.

Fig. 2 Images of JVIII, JIX, JXI before (up) and after (down) stacking. Both before and after stacking JVIII is obvious; before stacking JIX is fuzzily visible, after stacking JIX is obvious; before stacking JXI is invisible, after stacking JXI is obvious.

	衣 1 1 m和2.4 m 空匹現和	CCD採测	Ì
Table 1	Specifications of the 1 m and 2.4	m telescopes	and CCD det
	Parameter	$1 \mathrm{m}$	$2.4 \mathrm{m}$
-	Approximate focal length	$1300~{\rm cm}$	1920 cm
	F-Ratio	13	8
	Diameter of parimary mirror	$100~{\rm cm}$	$240~{\rm cm}$
	CCD field of view	$\sim 7.1' \times 7.1'$	$\sim 9' \times 9'$
	Size of CCD array	2048×2048	1900×1900
	Approximate angular extent per pixel	$0.209^{\prime\prime}$	$0.286^{\prime\prime}$

表1 1 m和2.4 m望远镜和CCD探测器规格

表 2 1 m 望远镜观测资料分布

Table 2 Distribut	ions of a	observa	tions b	y 1 m	telesco	ope
Obs-Date	JVI	JVII	JVIII	JIX	JXI	
2019-04-09	11	10	8	-	-	
2019-04-10	10	10	10	30	-	
2019-04-11	9	10	10	10	18	
2019-04-12	9	8	9	8	49	
Total	39	38	37	48	67	
Exposure time,	/s 60	80	100	100	100	

	夜 5 2.4 m 主边说死病员行力中						
Table	3 Distribution	s of ol	oservat	ions by	2.4 m	<u>teles</u> cope)
_	Obs-Date	JVI	JVII	JVIII	JIX	JXI	
_	2019-04-09	12	12	12	11	12	
	2019-04-10	7	7	6	6	10	
	2019-04-13	6	7	6	6	10	
	Total	25	26	24	23	32	
	Exposure time/s	20	20	20	60	60	

ま 2 0 4 m 胡远锫 驷 测 次 約 分 右

3.2 天体测量及归算过程

在对木星不规则卫星的位置测量及归算中,我们采用了欧洲空间局最新释放的Gaia DR2 (Data Release 2)^[13]作为参考星表,这个星表由于其恒星统计数量大及精度高的特 性,在位置归算工作中得到了国际上广泛认可.目标的理论位置选择美国国家航空航天 局喷气推进实验室发布的JPL历表.

使用上一节叙述的方法对图像进行堆叠(只对1m望远镜资料进行堆叠),我们试验 发现,每10幅堆叠出一幅图像时既能保证目标获得较好的信噪比,同时速度偏差带来的 影响也较小. 所以, 我们将每10幅图像堆叠在一起(时间跨度均小于17 min), 对剩余不 足10幅的也堆叠在一起,堆叠后不同目标图像数量见表4,表中No. of frames为堆叠后图 像数量.

		表 4	移位均	隹叠	后不同目标	沶图像数量				
Table 4	Number	of in	ages	of	different	targets	after	shift-	and-	add

No. of frames 4	4	4	5	7

1 m望远镜观测资料堆叠的归算步骤如下:

(1)对于每个堆叠结果,对堆叠前基准图像中的恒星进行2维高斯函数拟合求解量度 坐标,具体测量方法见文献[14]. 堆叠之后的图像中,对目标使用相同的方法进行定心;

(2)使用恒星的定心结果和计算出的站心视位置(考虑大气折射),求解出对应的图像 的底片常数;

(3)对星像的定心结果进行几何扭曲(GD)改正. 我们选择了观测日期附近获得 的GD模型进行GD改正^[15-17];

(4)求得底片常数和扭曲改正后, 归算目标的观测位置, 并与JPL历表进行比较, 获 得残差O-C (观测值-计算值).

2.4 m望远镜观测图的归算过程与上述过程基本一致,不同的是图像未经过堆叠,目 标的位置直接从单帧CCD观测图中测量.

结果与分析 4

我们将1m望远镜获得观测资料的归算结果与相近日期2.4m望远镜观测资料的归 算结果进行对比分析.对比结果见表5,表中赤经和赤纬方向的O-C平均值分别用(O-C_{BA}和(O-C)_{DE}表示,标准差分别用SD_{BA}和SD_{DE}表示. 1 m望远镜的精度是堆叠后图 像进行归算的结果,更准确地可以称之为形式精度.

Table 5 Statistics of O-C residuals for different telescopes									
Object (mag)	Reference	$\langle \text{O-C} \rangle_{\rm RA} / ''$	$\mathrm{SD}_{\mathrm{RA}}$	$\langle {\rm O-C}\rangle_{\rm DE}/''$	SD_DE				
IVI (15-11)	$2.4 \mathrm{~m}$	0.050	0.014	0.016	0.026				
5 VI (15.11)	$1 \mathrm{m}$	0.055	0.004	0.014	0.008				
WII (17.00)	$2.4 \mathrm{m}$	0.033	0.035	-0.055	0.020				
5 11 (17.00)	$1 \mathrm{m}$	0.028	0.022	-0.054	0.013				
WIII (17 28)	$2.4 \mathrm{m}$	-0.106	0.023	0.029	0.023				
5 V III (17.56)	$1 \mathrm{m}$	-0.103	0.012	0.040	0.009				
IXI (18-30)	$2.4 \mathrm{m}$	0.039	0.047	0.007	0.040				
JAI (10.59)	$1 \mathrm{m}$	0.001	0.020	0.018	0.021				
\mathbf{IIV} (19.69)	$2.4 \mathrm{~m}$	-0.093	0.035	-0.092	0.022				
JIA (10.00)	1 m	-0.129	0.015	-0.105	0.018				

表 5 不同望远镜O-C残差的统计结果

从表5可以看出,对于较亮的天然卫星(JVI、JVII),本方法得出的归算结果,与2.4 m 望远镜资料得出的结果比较,平均O-C在赤经和赤纬方向有良好的一致性.对于不能直 接测量的暗弱天然卫星(JVIII、JIX、JXI),本方法得出的归算结果,与2.4 m望远镜资 料得出结果, 平均O-C在赤经方向和赤纬方向同样保持了较好的一致性(在相应的误差 范围内).

一般来说,亮目标相对于暗目标,历史上的观测数据较多,理论研究比较完善,J-PL历表更加准确, 所以平均残差会比较小. 因此, 理论上目标的平均残差(O-C)会随着目 标的亮度降低而增大.不同目标平均残差(O-C)随星等变化见图3,图中APmag为JPL历 表给出的估计星等.实验中目标位置测量的(O-C)的总体趋势为:平均残差会随着目标 的亮度降低而增大,这一结果符合我们的预期.

对于较暗目标(JXI)的位置测量的(O-C)要好于较亮目标(JVI), 我们这样理解: 实际 观测时,目标可能处于不同相位,历表不能确保在所有时刻,亮星的位置一定好于暗星, 因此可能会出现暗目标的测量残差好于亮目标的测量残差的情况. 在Gomes-Júnior等 人论文中也出现了JXI位置测量的(O-C)好于JVI的情况^[3].

我们可以得出这样的结论: 1 m望远镜无法直接观测测量的暗弱天然卫星(如JIX、 JXI), 使用本方法处理后, 不仅能进行有效地观测测量, 同时还保持了较好的准确度, (O-C)与2.4 m望远镜的归算结果具有较好一致性.



Fig. 3 Distribution of absolute values of mean residuals of different targets

5 总结和展望

本文介绍了小口径望远镜对于暗弱天然卫星的观测测量的局限性及使用图像移位 堆叠方法提高望远镜对暗弱天然卫星的观测能力的试验.用1 m望远镜观测木卫的若干 资料进行了试验,同时和2.4 m望远镜在相近日期的观测资料归算结果进行了对比.数据 处理结果表明,应用图像移位堆叠在1 m望远镜上,能在保持较高可信度的O-C及精度的 同时,可观测暗达近19等的暗弱天然卫星.

本文针对1 m望远镜拍摄的木星部分卫星做了试验.类似地,可以进一步将此方法用于其他行星的卫星.也可以将此方法用于2.4 m望远镜,提高观测暗弱卫星的极限星等.

本文试验中,如果结合王斌等人的迭代方法^[10-11],有可能减少因为目标速度不准确带来的误差以及发现未知天然卫星.

致谢 感谢中国科学院云南天文台1 m望远镜和2.4 m望远镜运行组全体成员的帮助和支持, 感谢王娜、林孚荣、郑中杰在项目工作中的帮助和支持.

参考文献

- [1] Clark R N, Brown R H, Jaumann R, et al. Nature, 2005, 435: 66
- [2] Grav T, Bauer J. Icar, 2007, 191: 267
- [3] Gomes-Júnior A R, Assafin M, Vieira-Martins R, et al. A&A, 2015, 580: A76
- [4] Tyson J A, Guhathakurta P, Bernstein G M, et al. BAAS, 1992, 24: 1127
- [5]Cochran A L, Levison H F, Stern S A, et al. ApJ, 1995, 455: 342
- [6]~Gladman B, Kavelaars J J. A&A, 1997, 317: L35
- [7] Shao M, Nemati B, Zhai C X, et al. ApJ, 2014, 782: 1
- [8]~ Zhai C X, Shao M, Nemati B, et al. ApJ, 2014, 792: 60
- $\left[9\right]$ Heinze A N, Metchev S, Trollo J. AJ, 2015, 150: 125
- [10] 王斌, 赵海斌, 李彬. 天文学报, 2017, 58: 95
- [11]~Wang B, Zhao H B, Li B. ChA&A, 2018, 42: 433
- [12] 阳强, 彭青玉. 天文研究与技术, 2016, 13: 250
- [13] Brown A G A, Vallenari A, Prusti T, et al. A&A, 2018, 616: A1
- [14] 李展, 彭青玉, 韩国强. 天文学报, 2009, 50: 340
- [15] Peng Q Y, Vienne A, Zhang Q F, et al. AJ, 2012, 144: 170
- $\left[16\right]$ Wang N, Peng Q
 Y, Peng H W, et al. MNRAS, 2017, 468: 1415
- $\left[17\right]$ Peng H W, Peng Q Y, Wang N. MNRAS, 2017, 467: 2266

Image Shift-and-add Method for Astrometry of Faint Natural Satellites

LI Can-wei^{1,2} PENG Qing-yu^{1,2}

 (1 Department of Computer Science, Jinan University, Guangzhou 510632)
 (2 Sino-French Joint Laboratory for Astrometry, Dynamics and Space, Jinan University, Guangzhou 510632)

ABSTRACT Faint natural satellites have the characteristics of lower brightness and faster movement variation when they are compared with those of Main Belt Asteroids. When observing such satellites, one cannot simply increase the time of exposure to improve their signal-to-noise ratio (SNR). We attempt to obtain multiple short-exposure images and use the shift-and-add method to improve the SNR of target, and then obtain accurate measurement results of faint satellites. The 229 CCD (charge-coupled device) frames of Jupiter's 5 faint satellites that we obtained by the 1 m telescope at Yunnan Obervatories, Chinese Academy of Sciences (1 m telescope) on April 9–12, 2018 are used to carry out the CCD image shift-and-add experiment. And we use the CCD images of the same satellites obtained by the 2.4 m telescope at Yunnan Obervatories, Chinese Academy of Sciences (2.4 m telescope) to verify the correctness of the result. The theoretical positions of the satellites are retrived from the JPL (Jet Propulsion Laboratory) ephemeris. Our results show that using this method, the 1 m telescope of Yunnan Observatories can observe the satellites as faint as about 19 magnitudes, and their accuracies are in good agreement with the corresponding results derived by the 2.4 m telescope.

Key words astrometry, instrumentation, telescope, techniques: image processing, methods: observational, methods: data analysis